6. Shen S., Ding F., Han J., Lin Y.L., Arya S.P., Proctor F.H. Numerical modeling studies of wake vortices: real case simulations // AIAA Paper 99-0755. - 1999. - 16 p.

7. Harris M., Vaughan J.M., Huenecke K., Huenecke C. Aircraft wake vortices: a comparison of wake-tunnel data with field trial measurements by laser radar // Aerosp. Csi. Technol. - 2000. -No 4. - P. 363-370.

8. Huenecke K. Wake vortex investigation of transport aircraft at high-lift // Euromech Colloquium 433. – Aachen, Germany, 2002.

М. Ю. Гарнышев, А. Б. Мазо

Казанский (Приволжский) федеральный университет, Marat.Garnyshev@ksu.ru, Alexander.Mazo@ksu.ru

МОДЕЛЬ ДВУХФАЗНОЙ ФИЛЬТРАЦИИ В ПЛАСТАХ С ПРОНИЦАЕМОЙ ПОДОШВОЙ

Введение

Современные методы моделирования разработки нефтяных месторождений основаны на численном решении полных трехмерных уравнений подземной гидромеханики [1]. Такой подход требует больших затрат вычислительных ресурсов. Поэтому проблема построения упрощенных математических моделей сохраняет актуальность. В настоящей статье предлагается упрощенная плоская модель, учитывающая вертикальные потоки, обусловленные фильтрацией воды сквозь слабопроницаемую подошву.

91

1. Постановка задачи

Рассмотрим пласт, ограниченный боковым контуром Γ и цилиндрическими поверхностями вертикальных скважин γ_k , на которых заданы давления p_k . Коллектор толщиной H заполнен двухфазным флюидом из воды и нефти; он отделен от подстилающей водонасыщенной породы слабопроницаемой подошвой с абсолютной проницаемостью k_b и толщиной H_b . Вода, поступающая в пласт через подошву, образует тонкий водонасыщенный слой 0 < z < h(x, y, t), по которому фильтруется под действием градиента давления, общего для этого слоя и вышележащего основного коллектора h < z < H сток под подошву возможен только из слоя h. Считается, что подошва обеспечивает такую гидроизоляцию, что давление на границе $z = -H_b$ постоянно и равно гидростатическому p_{Γ} .

Модель фильтрации через подошву основана на допущении, что через подошву движется только вода, причем она поступает из-под подошвы в пласт, если давление $p(x, y, 0) < p_{\Gamma}$, и обратно при h > 0 и $p(x, y, 0) > p_{\Gamma}$. Формально это можно представить следующим выражением для скорости:

$$w_{b} = -\frac{k_{b}}{\mu_{w}} \frac{p(x, y, 0) - p_{\Gamma}}{H_{b}} \varphi \left(p - p_{\Gamma}, h\right),$$

$$\varphi \left(p, h\right) = 1 - \hbar(p) \left(1 - \hbar(h)\right),$$
(1)

где μ_w — вязкость воды, \hbar — функция Хевисайда. Вектор скорости будем обозначать как

$$\mathbf{V}=(u,v,w)=(ec{V},w), \quad ec{V}=(u,v).$$

Модель двухфазной фильтрации при постоянных плотностях без учета капиллярных и гравитационных сил [1] включает уравнения неразрывности фаз

$$\frac{\partial (ms)}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{V}_w = 0, \qquad (2)$$

$$\frac{\partial \left[m(1-s)\right]}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{V}_{o} = 0, \tag{3}$$

закон Дарси для скоростей фильтрации фаз

$$\mathbf{V}_w = -\frac{kk_w}{\mu_w} \operatorname{grad} p, \quad \mathbf{V}_o = -\frac{kk_o}{\mu_o} \operatorname{grad} p \tag{4}$$

и линейную зависимость пористости т от давления

$$\frac{\partial m}{\partial t} = \beta \frac{\partial p}{\partial t}.$$
(5)

Здесь k — абсолютная проницаемость, μ_o — вязкость нефти, β — упругоемкость, s — водонасыщенность, k_w и k_o — относительные фазовые проницаемости воды и нефти. Как известно [2], s изменяется от s_* до s^* , при этом функция $k_w(s)$ монотонно возрастает от 0 до 1, а $k_o(s)$ убывает от 1 до 0.

Кинематическое уравнение для толщины водонасыщенного слоя *h* имеет следующий вид:

$$m\frac{\partial h}{\partial t} + \vec{V}(h) \cdot \nabla h = w(h) \equiv w(x, y, h), \quad \nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}\right).$$
 (6)

Для построения упрощенной модели введем средние значения давления

$$\bar{p} = \frac{1}{h} \int_{0}^{h} p dz, \quad \langle p \rangle = \frac{1}{H - h} \int_{h}^{H} p dz \tag{7}$$

по толщине водонасыщенного слоя и основного коллектора; осреднение (7) будем применять и для других параметров потока. Получим уравнения для средних. Для этого проинтегрируем (2) по z от 0 до h с учетом (5). Поскольку в водонасыщенном слое $s = s^*$, получаем

$$s^*\beta\left\{\frac{\partial}{\partial t}\left(h\bar{p}\right)-p(h)\frac{\partial h}{\partial t}\right\}+\nabla\cdot\left(h\bar{\vec{V}}\right)-\vec{V}(h)\cdot\nabla h+w(h)-w_b=0.$$

Заменив w(h) с помощью (6), приходим к уравнению для толщины водонасыщенного слоя

$$m\frac{\partial h}{\partial t} + \nabla \cdot \left(h\bar{\vec{V}}\right) = w_b - s^*\beta \left\{\frac{\partial}{\partial t}\left(h\bar{p}\right) - p(h)\frac{\partial h}{\partial t}\right\}.$$
 (8)

Последний член в правой части (8) мал и в дальнейшем учитываться не будет.

Выведем далее уравнение для среднего давления в коллекторе. Для этого сложим уравнения (2) и (3) и проинтстрируем по z от h до H. С использованием формулы (5) получим

$$\beta \frac{\partial}{\partial t} \left\{ (H-h) \langle p \rangle \right\} + \beta p(h) \frac{\partial h}{\partial t} + \nabla \cdot \left\{ (H-h) \left\langle \vec{V} \right\rangle \right\} - \vec{V}(H) \cdot \nabla H + \vec{V}(h) \cdot \nabla h + w(H) - w(h) = 0.$$

Последние два члена этого уравнения с учетом (6) можно записать как

$$w(H) - w(h) = \vec{V}(H) \cdot \nabla H - \vec{V}(h) \cdot \nabla h - m \frac{\partial h}{\partial t}.$$
 (9)

В результате будем иметь

$$\beta \frac{\partial}{\partial t} \left\{ (H-h) \langle p \rangle \right\} + \beta p(h) \frac{\partial h}{\partial t} + \nabla \cdot \left\{ (H-h) \left\langle \vec{V} \right\rangle \right\} - m \frac{\partial h}{\partial t} = 0.$$

После несложных преобразований с использованием уравнения (8) получим

$$\beta(H-h)\frac{\partial \langle p \rangle}{\partial t} + \nabla \cdot \left\{ (H-h) \left\langle \vec{V} \right\rangle + h \bar{\vec{V}} \right\} = w_b - \beta \left[p(h) - \langle p \rangle \right] \frac{\partial h}{\partial t}.$$
 (10)

Последним членом уравнения (10) в дальнейшем пренебрегаем, поскольку β мало, а $p(h) \approx \langle p \rangle$. Для того чтобы из (10) получить уравнение для давления, выразим w_b , $\langle \vec{V} \rangle$ и $\tilde{\vec{V}}$ с помощью определений (1) и (4) через $\langle p \rangle$. В первом приближении можем записать

$$w_{b} = -\frac{k_{b}}{\mu_{w}} \frac{\langle p \rangle - p_{\Gamma}}{H_{b}} \varphi \left(\langle p \rangle - p_{\Gamma}, h \right); \qquad (11)$$

$$\left\langle \vec{V} \right\rangle = -\sigma\left(\langle s \rangle\right) \nabla\left\langle p \right\rangle; \ \sigma = \frac{kk_w}{\mu_w \left(k_w + K_\mu k_o\right)}; \ K_\mu = \frac{\mu_w}{\mu_o}.$$
 (12)

$$\bar{\vec{V}} = -\frac{k}{\mu_w} \nabla \left\langle p \right\rangle. \tag{13}$$

Осталось получить уравнение для средней водонасыщенности в основном коллекторе. Проинтегрировав (2) по z от hдо H, получим

$$\frac{\partial}{\partial t} \left\{ (H-h) \langle ms \rangle \right\} + m(h)s(h)\frac{\partial h}{\partial t} + \nabla \cdot \left\{ (H-h) \left\langle \vec{V}_{w} \right\rangle \right\} - \vec{V}_{w}(H) \cdot \nabla H + \vec{V}_{w}(h) \cdot \nabla h + w_{w}(H) - w_{w}(h) = 0.$$
(14)

По аналогии с формулой (9) последние два члена могут быть записаны в виде

$$ec{V}_w(H)\cdot
abla H - ec{V}_w(h)\cdot
abla h - m(h)rac{\partial h}{\partial t},$$

и поэтому, с учетом $s(h) = s^*$,

$$\frac{\partial}{\partial t} \left\{ (H-h) \langle ms \rangle \right\} + \nabla \cdot \left\{ (H-h) \left\langle \vec{V}_w \right\rangle \right\} = m \left(1 - s^* \right) \frac{\partial h}{\partial t}.$$
 (15)

Допуская, что $\langle ms \rangle \approx \langle m \rangle \langle s \rangle$ и $m(h) \approx \langle m \rangle$, перепишем (15) в следующем виде:

$$\langle m \rangle \frac{\partial}{\partial t} \{ (H-h) \langle s \rangle \} + \nabla \cdot \left\{ (H-h) \left\langle f \vec{V} \right\rangle \right\} = = \langle m \rangle (1-s^*) \frac{\partial h}{\partial t} - \langle s \rangle (H-h) \beta \frac{\partial \langle p \rangle}{\partial t}.$$
 (16)

Здесь используется равенство $ec{V}_w = f(s)ec{V},$ в котором

$$f(s) = \frac{k_w(s)}{k_w(s) + K_\mu k_o(s)}.$$
 (17)

Правая часть (16) мала при $h \ll H$, $s^* \sim 1$ и малых β ; в дальнейшем ее не учитываем.

Итак, упрощенная модель фильтрации в пласте с проницаемой подошвой содержит три уравнения: для толщины слоя (8), для давления (10) – (13) и насыщенности (16), (17). Перепишем их в безразмерных переменных:

$$\tilde{x}, \tilde{y} = \frac{x, y}{L}, \ \tilde{t} = \frac{t}{t^0}, \ \tilde{h} = \frac{h}{H^0}, \ \tilde{H} = \frac{H}{H^0}, \ \tilde{p} = \frac{\langle p \rangle - p_{\Gamma}}{p^0 - p_{\Gamma}}, \\ \tilde{V} = \frac{\langle \vec{V} \rangle}{V^0}, \ \tilde{V}_h = \frac{\bar{V}}{V^0}, \ \tilde{s} = \frac{\langle s \rangle - s_*}{s^* - s_*}, \ \phi(s) = k_w + K_\mu k_o; \\ \sigma^0 = \frac{k}{\mu_w}, \ p^0 = p_w, \ V^0 = \sigma^0 \frac{p^0 - p_{\Gamma}}{L}, \ t^0 = \frac{m^0(s^* - s_*)L}{v^0}.$$
(18)

В задаче появляются три безразмерных критерия

$$\alpha = \frac{L^2 k_b}{H^0 H_b k^0}, \ \varepsilon = \frac{\beta \left(p^0 - p_\Gamma \right)}{m^0 (s^* - s_*)}, \ K_\mu = \frac{\mu_w}{\mu_o}.$$
 (19)

Подставив (18), (19) в уравнения (8), (10) и (16), опустив тильду над безразмерными величинами, окончательно получим следующую упрощенную формулировку.

Уравнение для толшины водонасыщенного слоя:

$$\left(\frac{1}{s^* - s_*}\right)\frac{\partial h}{\partial t} + \nabla \cdot \left(h\vec{V}_h\right) = -\alpha p\varphi(p,h); \quad \vec{V}_h = -\nabla p; \quad (20)$$

уравнение для давления

$$\varepsilon(H-h)\frac{\partial p}{\partial t} - \nabla \cdot \{ [(H-h)\phi(s) + h]\nabla p \} + \alpha p\varphi(p,h) = 0; (21)$$

уравнение для водонасыщенности

$$\frac{\partial}{\partial t}\left[\left(H-h\right)s\right] + \nabla \cdot \left[\left(H-h\right)f(s)\vec{V}\right] = 0; \quad \vec{V} = -\phi(s)\nabla p. \quad (22)$$

2. Результаты расчета

Задача решалась в радиально-симметричной постановке с расчетной круговой областью единичного радиуса и одной добывающей скважиной радиуса r_w в центре, на которой задано давление p = -1. В этом случае скорость фильтрации направлена от периферии к центру, входная граница Г определяется равенством r = 1, где задаются давление $p = p_{\Gamma} \ge 0$ и водонасыщенность $s = s_{\Gamma} \ge 0$. Кроме того, задавались $H \equiv 1$, $s^* = 1$, $s_* = 0$ и кубические фазовые проницаемости $k_w(s) = s^3$, $k_o(s) = (1 - s)^3$. Расчет проводился с параметрами $\varepsilon = 0.01$, $\alpha = 0.5$, $K_{\mu} = 0.01$, $r_w = 0.001$ при двух граничных значениях водонасыщенности $s_{\Gamma} = 0$, 1 и давления $p_{\Gamma} = 0$, 0.05.

При $s_{\Gamma} = 0$ уравнение (22) вырождается в равенство $s \equiv 0$. В случае, когда $s_{\Gamma} = 1$, наблюдается продвижение фронта водонасыщенности от контура к скважине. Характер и скорость движения фронта близки к классическим [2].

На рис. 1 показаны толщина водонасыщенного слоя и скорость притока воды из-под подошвы на момент t = 100. Видно, что при $p_{\Gamma} = 0.05$ появляется участок $r \in [0.6, 1]$, где h = 0и $w_b = 0$, который соответствует условию p > 0.

В заключение укажем на интересный эффект немонотонного поведения функции h(r), который отчетливо проявляется при $K_{\mu} = 1$, см. рис. 2. Локальный максимум толщины слоя hв окрестности фронта насыщенности объясняется скачком градиента давления и, как следствие, торможением потоком воды за фронтом. Вид функции *s* при этом заметно отличается от классического.



Рис. 1. Скорость воды через подошву (вверху) и толщина слоя h (внизу) при $p_{\Gamma} = 0.05$ (кривая 1) и $p_{\Gamma} = 0$ (кривая 2)



Рис. 2. Динамика водонасыщенности (сплошная линия) и толщины слоя h (штриховая линия) при $s_{\Gamma} = 1$, $p_{\Gamma} = 0.05$ и $K_{\mu} = 1$

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проекты 08-01-00548а и 10-01-00629).

ЛИТЕРАТУРА

1. Азиз Х., Сеттари Э. Математическое моделирование пластовых систем. – М.: Недра, 1982. – 408 с.

2. Баренблатт Г. И., Ентов В. М., Рыжик В. М. Движение жидкостей и газов в пористых пластах. – М.: Недра, 1984. – 208 с.

В. П. Житников, Р. Р. Муксимова, Е. М. Ошмарина

Уфимский государственный авиационный технический университет, zhitnik@ugatu.ac.ru, ronika007@mail.ru, elena azalka@mail.ru

МОДЕЛИРОВАНИЕ ПРОЦЕССОВ НЕСТАЦИОНАРНОГО ЭЛЕКТРОХИМИЧЕСКОГО ФОРМООБРАЗОВАНИЯ ПРИМЕНИТЕЛЬНО К ПРЕЦИЗИОННЫМ ТЕХНОЛОГИЯМ

Введение

Исследование электрохимического формообразования представляет большой интерес в связи с широким использованием электрохимической размерной обработки (ЭХО) в различных отраслях промышленности. В последнее время активно развиваются технологии прецизионной обработки различных металлов и сплавов, включая нанотехнологии, с помощью импульсной ЭХО вибрирующим электрод-инструментом (ЭИ). Для этого используют различные способы, увеличивающие локализацию растворения и точность копирования.

99