### ХАЗИРИШИ ЭНВЕР ОСМАНОВИЧ

# КВАДРАТУРНЫЕ ФОРМУЛЫ ДЛЯ СИНГУЛЯРНЫХ ИНТЕГРАЛОВ И ПРЯМЫЕ МЕТОДЫ РЕШЕНИЯ ОСОБЫХ ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

Специальность 01.01.01 – математический анализ

# Автореферат

диссертации на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук

Работа выполнена на кафедре математического анализа Адыгейского государственного университета

Научный руководитель:	доктор физико-математических наук, про Габдулхаев Билсур Габдулхаевич	офессор
Официальные оппоненты:	доктор физико-математических наук, про Габбасов Назим Салихович	офессор
	доктор физико-математических наук, про	офессор
Ведущая организация:	Научно-исследовательский вычислительн Московского государственного универсимим. М.В. Ломоносова (НИВЦ МГУ)	-
диссертационного совета диссертаций при Казанском	18 июня 2009 г. в 17 час. 30 мин. Д 212.081.10 по защите докторских им государственном университете по адресувессора Нужина, 1/37, ауд. 324	кандидатских
-	по ознакомиться в Научной библиотекстосударственного университета.	е имени Н.И
Автореферат разослан	"" 2009 г.	
Ученый секретарь диссертационного совета к. фм. н., доцент	Липачёв Е	.K.

### ОБЩАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА РАБОТЫ

1. **Актуальность темы.** Многочисленные теоретические и прикладные задачи математики, механики, физики и других областей приводят к различным классам сингулярных интегральных и сингЗулярных интегродифференциальных уравнений (кратко: СИУ и СИДУ) с интегралами Гильберта и Коши, понимаемыми в смысле главного значения по Коши-Лебегу.

Из теории для таких уравнений известно, что найти решение точно, т.е. в замкнутой форме, удается лишь в очень редких частных случаях, но даже в этих случаях ДЛЯ доведения результата до числа необходимо вычислять соответствующие сингулярные интегралы. Поэтому для теории и, в особенности, для приложений важное значение имеет разработка приближенных методов СИУ решения СИДУ с соответствующим теоретико-функциональным обоснованием, а также приближенных методов вычисления участвующих в уравнениях сингулярных интегралов.

За последние десятилетия в решении указанной проблемы достигнут значительный прогресс, основном благодаря работам отечественных математиков и механиков, а также ряда зарубежных авторов. Подробный обзор полученных в этой области результатов можно найти в специальных обзорных работах Б.Г. Габдулхаева (1980 г.), В.В. Иванова (1965 г.), И.К. Лифанова и Е.Е. Тыртышникова (1990 г.), В.А. Цецохо (1983 г.), в монографиях С.М. Белоцерковского и И.К. Лифанова (1985 г.), Б.Г. Габдулхаева (1980, 1994, 1995 гг.), В.А. Золотаревского (1991 г.), В.В. Иванова (1968 г.), И.К. Лифанова (1995 г.), З.Т. Назарчука (1989 г.), В.В. Панасюка, М.П. Саврука и З.Т. Назарчука (1984 г.), З. Пресдорфа (1979 г.), М.А. Шешко (2003 г.), а также в диссертациях Л.А. Апайчевой (1986 г.), М.Г. Ахмадиева (1988 г.), Л.Б. Ермолаевой (1987 г.), И.Н.Мелешко (1975 г. и 2003 г.) Л.А. Онегова (1979 г.), Э.Н. Самойловой (2004 г.) и др. Однако, несмотря на сказанное, в этой области всё еще остается много нерешенных задач. Данная диссертационная работа в некоторой степени восполняет этот пробел.

- 2. Цель работы дальнейшее развитие методов приближенного вычисления сингулярных интегралов с ядрами Коши и Гильберта и разработка полиномиальных и сплайновых методов решения СИУ и СИДУ на отрезке вещественной оси и на замкнутом контуре, охватывающем начало координат, с соответствующим теоретическим обоснованием, под которым, следуя академику Л.В. Канторовичу, понимается следующий круг вопросов:
- 1) доказательство теорем существования и единственности решения аппроксимирующих уравнений;
- 2) доказательство сходимости приближенных решений к точному решению и определение скорости сходимости;
- 3) установление эффективных оценок погрешности приближенного решения, учитывающих структурные свойства исходных данных.
  - **3. Методика исследования.** При разработке и обосновании приближенных методов в диссертации используются известные результаты из теории функций и приближений, из общей теории приближенных методов функционального анализа и теории СИУ и СИДУ; при этом мы следуем методике исследования аппроксимативных методов решения операторных уравнений, изложенной в монографиях Б.Г. Габдулхаева (1980, 1994, 1995 гг.).
  - **4. Научная новизна.** Предложено теоретическое обоснование полиномиальных и сплайновых методов решения ряда классов СИУ и СИДУ в пространствах  $\Gamma$ ёльдера  $\boldsymbol{H}_{\alpha}$ ,  $0<\alpha\leq 1$ , и в специально построенных пространствах  $\boldsymbol{W}_{p}$ ,  $1\leq p\leq \infty$ , а также разработаны квадратурные формулы для вычисления сингулярных интегралов с ядрами  $\Gamma$ ильберта и Коши.
  - **5. Теоретическая и практическая ценность.** Диссертация носит теоретический характер. Полученные в ней результаты могут быть

применены в теории приближения функций и теории интегральных и интегро-дифференциальных уравнений, в частности, при дальнейшем развитии аппроксимативных методов решения различных классов сингулярных интегральных и интегро-дифференциальных уравнений и вычисления сингулярных интегралов. Они также могут найти применения при решении различных прикладных задач механики, физики, техники, описываемых СИУ и СИДУ.

- 6. Апробация работы. Результаты работы докладывались на научных республиканских конференциях ГССР (г. Батуми 1981г., г. Телави 1982 г.). пятой всесоюзной школе «Теоретические конструирование численных алгоритмов решения задач математической физики» (г. Казань, 1984 г.), на всесоюзном симпозиуме по методам комплексного анализа и интегральным уравнениям (г. Сухуми, 1987 г.), на Саратовской зимней школе по теории функций и приближений (г. Саратов, 1987 г.), на V всесоюзном симпозиуме «Методы дискретных особенностей в задачах математической физики» (г. Одесса, 1991 г.), на научной конференции, 5-летию Адыгейского посвященной госуниверситета (г. Майкоп, 2000 г.), на международных летних школахконференциях по теории функций и смежным вопросам (г. Казань, 2002-2004 гг.), конференциях Казанского на итоговых научных госуниверситета (1980-1985 гг. и 2002-2006 гг.). Результаты также докладывались и обсуждались на семинаре при АГУ сингулярных интегральных уравнений» (руководитель – академик АН ГССР Б.В. Хведелидзе) (1986-1990 гг.), на городском семинаре при КГУ «Теория аппроксимации и её приложения» (руководитель – проф. Б.Г. Габдулхаев) (1980-1987, 1997-1999, 2003-2007 гг.).
- **7. Публикации.** По теме диссертации опубликованы 12 работ, список которых приведен в конце автореферата. Из совместных работ в диссертацию включены лишь те результаты, которые получены лично диссертантом.

- 8. Структура и объём работы. Диссертация общим объемом 123 страницы состоит из введения, трех глав, разбитых на 12 параграфов, и списка литературы из 116 наименований. В пределах каждой главы принята сквозная нумерация формул и результатов (теорем и лемм).
- **9. Краткое содержание работы.** Во введении обосновывается актуальность темы исследования, приводится обзор литературы по исследуемой теме и краткое содержание диссертации.

**В Главе I (§§ I.1 – I.3)** получен ряд новых квадратурных формул (кратко: к.ф.) для сингулярных интегралов (кратко: с.и.) с ядрами Коши и Гильберта, для которых получены эффективные оценки погрешности для известных классов функций. В ряде случаев доказана оптимальность в определенном смысле полученных приближенных формул.

**В** §І.1 приводится ряд вспомогательных результатов из конструктивной теории функций, а также даётся явный вид многочленов  $\varphi_n^{(\mu,\nu)}(x)$ ,  $\mu > -1$ ,  $\nu > -1$ , ортогональных на отрезке [-1,1] относительно веса  $\rho(x) = |x|^{\mu} (1-x^2)^{\nu}$ . Доказана полнота соответствующей системы, получены для них рекуррентные соотношения и дифференциальные уравнения, решениями которых являются указанные многочлены.

В §1.2 рассматривается сингулярный интеграл вида

$$J(f,x) = \int_{-1}^{1} \rho(t) \frac{f(t)}{t-x} dt , \quad -1 < x < 1,$$
 (I.1)

$$\rho(t) = |t|^{\mu} (1 - t^2)^{\nu}, \mu > -1, \nu > -1.$$

Для вычисления с.и. (I.1) предлагается к.ф.

$$\int_{-1}^{1} \rho(t) \frac{f(t)}{t-x} dt \approx \sum_{k=1}^{n} A_k(x) f(x_k) , \qquad (I.2)$$

где 
$$x_k$$
 – нули многочленов  $oldsymbol{arphi}_n^{(\mu, 
u)}(x), \quad A_k(x) = \int\limits_{-1}^1 
ho(t) rac{l_k(t)}{t-x} dt$  , a  $l_k(t)$  —

фундаментальные интерполяционные многочлены Лагранжа. Коэффициенты  $A_k(x)$  квадратурной формулы (I.2) вычислены в явном виде. Доказаны теоремы о сходимости (поточечной и равномерной) квадратурного процесса (I.2) для функций из класса Гёльдера  $H_{\alpha}$ ,  $0<\alpha\leq 1$ . Скорость сходимости задаётся соответственно формулами

$$|J(f,x) - J(L_n f,x)| = (1 - x^2)^{\nu} O\left(\frac{\ln n}{n^{\alpha}}\right), \quad \nu > -1, \quad \mu > 0, \quad f \in H_{\alpha},$$
 (I.3)

$$|J(f,x) - J(L_n f,x)| = O\left(\frac{\ln n}{n^{r+\alpha}}\right), \quad \mu > 0, \quad \nu > 0, f^{(r)} \in H_\alpha, r \in N,$$
 (I.4)

где

$$L_n(f,x) = \sum_{k=1}^n f(x_k) l_k(x)$$
 — интерполяционный

многочлен Лагранжа.

В §1.3 решена задача оптимизации к.ф. для с.и. с ядром Гильберта

$$J(x) = J(x,s) = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} x(\sigma) ctg \frac{\sigma - s}{2} d\sigma , \qquad x \in \mathcal{C}_{2\pi} , \qquad (I.5)$$

на ранее не исследованных классах аналитических, гармонических и целых функций. Получены на соответствующих классах функций порядковые величины оптимальных оценок погрешностей и указаны к.ф., реализующие эти оценки.

Введем в рассмотрение три класса функций:  $F_1 \equiv A^h(M)$  — класс функций  $x(t) = C_{2\pi}$ , допускающих аналитическое продолжение в полосу  $\{z=t+iu\ ,\ -h < u < h\}$ , причем

$$\left| \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x(t+ih)e^{-ikt}dt \right| \le M - const , \qquad (I.6)$$

 $F_2\equiv arGamma^
ho(L)$ ) — класс функций  $m{x}(t)=m{C}_{2\pi},$  представимых в виде  $m{x}(t)=m{u}(m{
ho},t)$  ,  $m{0}<
ho<1,$  где  $m{u}(m{
ho},t)$  — гармоническая в единичном круге

 $0 < \rho < 1, \ -\pi \le t \le \pi$  функция такая, что выполняется неравенство

$$\left| \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} u(1,t) e^{-ikt} dt \right| \le L - const \quad ; \tag{I.7}$$

 ${\it F}_{3} \equiv {\it G}^{v}({\it A}_{arepsilon})$  — класс целых функций, для которых константа  ${\it M}$  в (I.6) удовлетворяет соотношению

$$M \le A_{\varepsilon} exp[(v+\varepsilon)e^h]$$
 , (I.8)

где  $\varepsilon$ , h, v – положительные числа, а контакта  $A_{\varepsilon}$  зависит лишь от  $\varepsilon$ .

С использованием тригонометрических интерполяционных полиномов по узлам  $\boldsymbol{t_k} = \frac{2k\pi}{N}$ ,  $\boldsymbol{k} = \overline{\boldsymbol{1,N}}$ , по предложенной Б. Г. Габдулхаевым методике для с.и. (I.5) получены к.ф.

$$J_{n} = \begin{cases} \frac{2}{2n+1} \sum_{k=0}^{2n} d_{k}^{(n)} x(t_{k}) \sin(n+1) \frac{t_{k}-t}{2} \sin \frac{n(t_{k}-t)}{2} cosec \frac{t_{k}-t}{2} & , N = 2n-1 \\ \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{2n-1} d_{k}^{(n)} x(t_{k}) \sin^{2} n \frac{t_{k}-t}{2} \operatorname{ctg} \frac{t_{k}-t}{2} & , N = 2n \end{cases}$$

$$(I.9)$$

где  $d_k^{(n)}$  – коэффициенты суммирования рядов, например,  $d_k^{(n)} = \cos \frac{k\pi}{2n+1}$ .

Приведём здесь одну из известных задач оптимизации к.ф. для с.и. (I.5). Пусть с.и. (I.5) вычисляется приближенно с помощью всевозможных к.ф. вида

$$Jx \approx J_N(x;t) = \sum_{k=1}^N A_k(t)x(t_k) , x \in F , \qquad (I.11)$$

где  $F=\{x\}$  — некоторое множество функций из  $C_{2\pi}$ ,  $t_k=t_k^N$  — произвольная система попарно неэквивалентных узлов, а — произвольная система непрерывных функций.

Величина 
$$V_N(F) = \inf_{\{A_k\}\{t_k\}} \sup_{x\in F} \|R_N x\|_{\mathcal{C}_{2\pi}}$$
 ,  $R_N x = J(x;t) - J_N(x;t)$  ,

называется оптимальной оценкой погрешности класса к.ф. (І.11).

**Определение 1**<sup>0</sup>. Квадратурная формула

$$J(x;t) \approx J_N^0(x;t) = \sum_{k=1}^N A_k^0(t) x(t_k^0)$$
 ,  $x \in F$  ,

где  $A_k^0(t) \in C_{2\pi}$  — некоторые фиксированные функции, а  $t_k^0$  — фиксированные узлы, называется оптимальной по порядку на классе F, если выполняется условие слабой эквивалентности  $\sup_{x \in F} \lVert R_N^0 x \rVert = V_N(F)$ .

**Теорема 1.13.** Справедливы двусторонние оценки

$$egin{aligned} V_N(F_1) &\asymp M e^{-Nh} \ , \ h > 0 \ , \ F_1 \equiv A^h(M) \ , \ V_N(F_2) &\asymp L 
ho^N \ , \ 0 < 
ho < 1 \ , \ F_2 \equiv \Gamma^\rho(L) \ , \ \end{aligned}$$
 $egin{aligned} V_N(F_3) &\asymp A_\varepsilon \left[ rac{(v+\varepsilon)e}{N} 
ight]^N \ , \ e \approx 2,718 \ , \ F_3 \equiv G^v(A_\varepsilon) \ , \end{aligned}$ 

и оптимальными по порядку являются квадратурные формулы (І.9), (І.10).

Полученные результаты переносятся на с.и. с ядром Коши

 $\frac{1}{2\pi}\int_{\gamma} \frac{\varphi(\tau)d au}{ au-t}$  по единичной окружности  $\gamma$  с центром в начале координат комплексной плоскости Z. При этом узлами интерполяции оказываются равноотстоящие точки на окружности  $\gamma$ , а роль класса, например,  $F_1$  выполняет класс функций, аналитических в кольце  $e^{-h} < |t| < e^h$  с соответствующим ограничением на коэффициенты ряда Фурье-Лорана.

Глава II (§§II.1 – II.6) посвящена разработке и обоснованию прямых и проекционных методов решения СИУ с фиксированной особенностью вида

$$Ax \equiv x(s) + \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h(s,\sigma) ctg \frac{\sigma}{2} x(\sigma) d\sigma = y(s) , \qquad (II.1)$$

где  $h(s,\sigma)$  , y(s) — известные непрерывные  $2\pi$ -периодические функции, а сингулярный интеграл понимается в смысле главного значения по Коши.

- **В §2.1** даётся постановка задачи и приводятся вспомогательные результаты из общей теории приближённых методов анализа.
- **В §2.2** проведено обоснование общего проекционного метода решения СИУ (II.1) в пространстве Гёльдера  $\mathbf{H}_{\pmb{\beta}}$ ,  $0 < \beta < 1$ , с обычной нормой

$$||x||_{\beta} = \max_{t \in \gamma} |x(t)| + \max_{t' \neq t''} \frac{x(t') - x(t'')}{|t' - t''|^{\beta}}$$

Заметим, что если коэффициенты  $h(s,\sigma)$  и y(s) уравнения (II.1) удовлетворяют условию Гёльдера с показателем  $\alpha \in (0,1]$ , то (II.1) можно рассматривать как линейное операторное уравнение вида

$$Ax \equiv x(s) + Bx = y$$
,  $(x, y \in H_{\alpha})$ . (II. 1)'

Пусть  $H_{\beta,N} \subset H_{\beta}$  — произвольно фиксированное подпространство размерности N=N(n). Приближённое решение уравнения (II.1) будем искать, в виде элемента  $x_N(s) = \sum_{k=1}^N \alpha_k e_k(s) \epsilon H_{\beta,N}$  где неизвестные коэффициенты  $\alpha_k$  определим из уравнения

$$A_N x_N \equiv x_N + P_N B x_N = P_N y$$
 ,  $x_N, P_N y \in H_{\beta, N}$  (II. 2)

где  $P_N$  (а, следовательно, и  $A_N$ ) — линейный оператор из  $H_{\beta}$  в  $H_{\beta,N}$ . Для вычислительной схемы (II.1) — (II.2) справедлива следующая общая

Лемма 2.4. Пусть операторы  $P_N \colon H_{eta} o H_{eta,N}$  таковы, что для  $\forall oldsymbol{arphi}(s) \epsilon H_{oldsymbol{\delta}}$  ,  $eta < \delta \leq 1$ , в пространстве  $H_{eta}$  справедлива оценка

$$||\varphi - P_N \varphi||_{\beta} = O\left(\frac{C_N}{N^{\delta - \beta}}\right) H(\varphi, \delta) , C_N = o(N^{\delta - \beta}).$$
 (II.3)

Тогда, если уравнение (II.1) однозначно разрешимо в пространстве  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta}}$ , то приближённое уравнение (II.2) также однозначно разрешимо в пространстве  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta},N}$ , хотя бы при достаточно больших N. Решение  $\boldsymbol{x}_N^*(\boldsymbol{s})$  уравнения (II.2) при  $N \to \infty$  сходится в пространстве  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta}}$  к решению  $\boldsymbol{x}^*(\boldsymbol{s})$  уравнения (II.1) со скоростью

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O\left(\frac{C_N}{N^{\alpha - \beta_1}}\right), \tag{II.4}$$

где  $m{eta}_1 m{\epsilon}(m{eta}, m{lpha})$  — произвольное число. Если операторы  $m{P}_N$  проекционные, то справедлива оценка

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O(||x^* - P_N x^*||_{\beta}).$$
 (II.5)

Заметим, что при конкретных способах задания подпространств  $H_{\beta,N}$  и операторов  $P_N$  лемма 2.4 конкретизируется, а в ряде случаев упрощается и усиливается.

**В** §2.3 исследуются полиномиальные методы решения уравнения (II.1). Он состоит из пяти пунктов. В пунктах  $2.1^{0}$  и  $2.2^{0}$  исследованы соответственно метод Галёркина и метод коллокации. Заметим, что если  $P_{N}$  — оператор Фурье  $n^{\text{го}}$  порядка или оператор Лагранжа по системе равноотстоящих узлов  $\frac{2k\pi}{2n+1}$ , то проекционный метод, рассмотренный в §2.2, есть соответственно метод Галёркина или метод коллокации по указанным узлам для уравнения (II.1). Доказано, что при

$$\frac{d^r y(s)}{ds^r} \epsilon H_{\alpha}$$
 ,  $\frac{\partial^r h(s,\sigma)}{\partial s^r} \epsilon H_{\alpha,\alpha}$  ,  $r \ge 0$  – целое,  $0 < \alpha \le 1$  (II.6)

в условиях леммы 2.4 указанные методы сходятся в пространстве  ${\pmb H}_{\pmb \beta}$  (0 < eta  $\le$  1) со скоростью

$$||x^* - x_N|| = O\left(\frac{\ln N}{N^{r+\delta-\beta}}\right), \beta < r + \delta$$
 (II.7)

В пункте  $2.3^{0}$  даётся обоснование полиномиального проекционного метода с оператором  $P_{N}$ , полученным применением обобщенного суммирования рядов Фурье и определяемым формулой

$$P_{N}\varphi = P_{N,\lambda,m}(\varphi;s) = \frac{a_{0}^{(N)}}{2} + \sum_{k=1}^{n} \left[ 1 - \left( 1 - \lambda_{k}^{(N)} \right)^{m+1} \right] (a_{k}^{(N)} \cos ks + b_{k}^{(N)} \sin ks), \tag{II.8}$$

где  $m{a}_{m{k}}^{(N)}, m{b}_{m{k}}^{(N)}$  – коэффициенты Фурье, m=0,1, . . . ,  $m{\lambda}_{m{k}}^{(N)} = m{cos} \frac{m{k\pi}}{2n+1}$  .

**Теорема 2.3.** Пусть приближённое решение  $x_N^* \epsilon H_{\beta,N}$  уравнения (II.1) определяется как точное решение приближённого уравнения

$$A_N x_N \equiv x_N + P_{N,r,\lambda} B x_N = P_{N,r,\lambda} y$$
,  $(m = r)$  (II.9)

Тогда при выполнении соотношений (II.6) и в условиях леммы 2.4 приближённые решения существуют, единственны и сходятся в пространстве  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta}}$  к точному решению  $\mathbf{x}^*(\mathbf{s})$  уравнения (II.1) со скоростью

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O\left(\frac{1}{N^{r+\delta-\beta}}\right) \quad , r + \delta > \beta . \tag{II.10}$$

Отметим, что эта оценка неулучшаемая. Из неё видно, что скорость сходимости приближенных решений к точному решению выше, чем для классических методов Галёркина и коллокации.

Пункт  $2.4^{0}$  дополняет результаты п.  $2.3^{0}$ ; в нем построены вычислительные схемы методов вида (II.9) при фиксированных определенным образом в (II.8) матрице  $\lambda_{k}^{(N)}$  и числа m.

В пункте  $2.5^{\circ}$  исследованы сплайн-методы решения уравнения (II.1). Пусть  $H_{\beta,N}$  — подпространство  $2\pi$ -периодических сплайнов  $\mathbf{I}^{\text{го}}$  порядка на сетке узлов

$$S_k = S_k^{(N)} = \frac{2k\pi}{N} \quad , \qquad k = \overline{0, N} \quad , \tag{II.11}$$

и пусть  $P_N = S_N^1$  — соответствующий оператор сплайн-интерполирования по узлам (II.11). Приближенное решение уравнения (II.1) будем искать как точное решение уравнения

$$A_N x_N \equiv x_N + S_N^1 B x_N = S_N^1 y \quad , \quad (x_N, S_N^1 y \epsilon H_{\beta, N}). \tag{II.12}$$

**Теорема 2.4.** Пусть выполняются условия леммы 2.4 и соотношения (II.6). Тогда, хотя бы при достаточно больших N, уравнение (II.12) однозначно разрешимо и приближённые решения  $\mathbf{x}_{N}^{*}$  сходятся в пространстве  $\mathbf{H}_{\beta}$  к точному решению  $\mathbf{x}^{*}$  уравнения (II.1) со скоростью

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O\left(\frac{1}{N^{r+\alpha-\beta_1}}\right) \text{ при } r + \alpha \le 2, r = 0,1$$
 (II.13)

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O\left(\frac{1}{N^{2-\beta_1}}\right)$$
 при  $r + \alpha \ge 2, \beta_1 \epsilon(\beta, \alpha)$  (II.14)

**В §2.4** исследуется простой с точки зрения реализации на практике и наиболее сложный с точки зрения обоснования метод механических квадратур (м.м.к.) решения уравнения

$$Ax \equiv x(s) + \frac{b(s)}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} x(\sigma)ctg\frac{\sigma}{2}d\sigma + \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} g(s,\sigma)x(\sigma)d\sigma = y(s), \quad (II.15)$$

где b(s),  $g(s,\sigma)$ , y(s) – известные  $2\pi$ -периодические непрерывные функции.

Построены три варианта вычислительных схем м.м.к. В первом варианте приближённые решения ищутся в виде тригонометрического полинома

$$x_N(s) = \frac{2}{N} \sum_{k=1}^{N} c_k \Delta_n(s - s_k) , \quad n = \left[\frac{N}{2}\right]$$
 (II.16)

где  $\Delta_n(\varphi)$  – ядро Дирихле, узлы  $S_k$  определяются формулой (II.11). Неизвестные коэффициенты  $c_k$  согласно методу м.м.к. определяются из системы линейных алгебраических уравнений (СЛАУ)

$$c_{j} + \frac{b(s_{j})}{N} \sum_{k=1}^{N} \alpha_{k} c_{k} + \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} g(s_{j}, s_{k}) c_{k} = y(s_{j}), \quad j = \overline{1, N}$$
 (II.17)

где

$$\boldsymbol{\alpha_k} = \left[\left\{\mathbf{0}, k - \text{чётно}; \ -2ctg\frac{s_k}{2}, k - \text{нечётно}\right\}, N = 2n\right].$$
 (II.18)

Для вычислительной схемы (II.15) – (II.18) справедлива следующая

**Теорема 2.5.** Пусть функции b(s),  $g(s,\sigma)$ ,  $y(s) \in H^r_\alpha$ ,  $r \geq 0$  — целое,  $0 < \alpha \leq 1$ . Если уравнение (II.15) однозначно разрешимо в пространстве гёльдеровых функций  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta}}$ ,  $0 < \beta \leq 1$ ,  $\beta < r + \alpha$ , то при всех N (хотя бы достаточно больших) система (II.17) также имеет единственное решение  $\mathbf{c}_{\mathbf{k}}^*$ . Приближённые решения

$$x_N^*(s) = \frac{2}{N} \sum_{k=1}^N c_k^* \Delta_n(s - s_k)$$

сходятся к точному решению  $\mathbf{x}^*(\mathbf{s})$  уравнения (II.15) в пространстве  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta}}$  со скоростью

$$||\mathbf{x}^* - \mathbf{x}_N^*||_{\beta} = O\left(\frac{\ln N}{N^{r+\alpha-\beta}}\right)$$
 (II.19)

Во втором варианте приближённое решение уравнения (II.15) определяется как точное решение следующего операторного уравнения:

$$A_N x_N \equiv x_N(s) + P_{N,r,\lambda} T P_N(g x_N) = P_{N,r,\lambda} y , \qquad (II.20)$$

где  $P_{N,r,\lambda}$  определён в пункте 2.  $3^{0}$ , а оператор  $P_{N}$  определяется формулой

$$P_N = P_N(\varphi; s) = \frac{2}{N} \sum_{k=1}^N \varphi(s_k) \Delta_n(s - s_k) , \quad n = \left[\frac{N}{2}\right]$$
 (II.21)

**Теорема 2.6.** В условиях теоремы 2.5 уравнение (II.20) имеет единственное решение  $\mathbf{x}_N^*$  (хотя бы при достаточно больших N), которое сходится в пространстве  $\mathbf{H}_{\boldsymbol{\beta}}$  к точному решению  $\mathbf{x}^*$  уравнения (II.15) со скоростью

$$||\mathbf{x}^* - \mathbf{x}_N^*||_{\beta} = O\left(\frac{1}{N^{r+\alpha-\beta}}\right), \quad r + \alpha > \beta$$
 (II.22)

Здесь также доказана оптимальность оценки погрешности приближенных решений.

Аналогичные результаты с оценками (II.13)–(II.14) получены для третьего варианта м.м.к., основанного на сплайнах  $\mathbf{I}^{\text{го}}$  порядка.

**В §2.5** исследуются проекционные методы решения СИУ с фиксированными особенностями вида

$$Ax \equiv x(s) + \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h(s,\sigma)ctg \frac{\sigma - s^{0}}{2} x(\sigma)d\sigma = y(s)$$
 (II.23)

Доказано, что скорость сходимости приближенных решений  $x_n$ , полученных проекционным методом с оператором  $P_N$ , к решению  $x^*$  уравнения (II.23), в пространстве  $H_\beta$  даётся неравенством:

$$||x^* - x_n||_{\beta} \le M \min\{ ||x^* - P_n x^*||; ||P_n|| \cdot ||x^* - x_n|| \}$$
(II.24)

**В §2.6** даётся теоретическое обоснование метода вырожденных ядер для СИУ (II.1) и (II.15). Итак, ядро  $h(s,\sigma)$  заменим вырожденным аппроксимирующим ядром

$$h_N(s,\sigma) = \sum_{k=1}^N A_k(s) B_k(\sigma) , \qquad (II.25)$$

где  $\{A_k(s)\}_1^N$  и  $\{B_k(s)\}_1^N$  – системы непрерывных  $2\pi$ -периодических функций, хотя бы одна из которых линейно независима. Тогда СИУ (II.1) будет соответствовать приближённое уравнение

$$A_N x \equiv x(s) + \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} h_N(s, \sigma) ctg \frac{\sigma}{2} x(\sigma) d\sigma = y(s)$$
 (II.26)

Имеет место следующая

Теорема 2.7. Пусть выполнены условия:

- а) функции  $\mathbf{y}(\mathbf{s}) \epsilon \mathbf{H}_{\alpha \ U} \ \mathbf{h}(\mathbf{s}, \boldsymbol{\sigma}) \epsilon \mathbf{H}_{\alpha, \alpha}$ ,  $0 < \alpha \le 1$ ;
- б) уравнение (II.1) однозначно разрешимо в пространстве  $H_{m{eta}}$  ,  $m{eta}=rac{a}{2}$  ;

$$arepsilon_{m{eta}} \ arepsilon_{m{N}} \equiv ||m{h} - m{h}_{m{N}}||_{\mathcal{C}_{[0,2\pi]^2}} + m{H}_{m{\sigma}}(m{h} - m{h}_{m{N}}; m{eta}) + m{H}_{m{s}}(m{h} - m{h}_{m{N}}; m{eta}) 
ightarrow m{0} \ \ ext{при } m{N} 
ightarrow \infty$$

Тогда при всех N, хотя бы достаточно больших, решения  $\mathbf{x}_N^*(\mathbf{s})$  приближённого уравнения (II.26) сходятся к точному решению  $\mathbf{x}^*(\mathbf{s})$  уравнения (II.1) со скоростью

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O(\varepsilon_n). \tag{II.27}$$

Далее, ядро  $g(s,\sigma)$  уравнения (II.15) заменим вырожденным ядром вида

$$g_N(s,\sigma) = \sum_{k=1}^N a_k(s) b_k(s)$$
 (II. 25)'

Здесь для с.и.у. (II.15) получен более сильный результат.

Теорема 2.8. Пусть выполнены условия:

$$a)$$
  $b(s)$ ,  $y(s)\epsilon H_{\alpha}$  и  $g(s,\sigma)\epsilon H_{\alpha,\alpha}$  ,  $0<\alpha\leq 1$ ;

б) уравнение (II.15) однозначно разрешимо в пространстве  $m{H}_{m{eta}}$  ,  $m{0} < m{eta} < 1$ ;

$$_{\it e)}$$
  $oldsymbol{\delta}_{\it N}=||oldsymbol{g}-oldsymbol{g}_{\it N}||_{{\it C}_{[0.2\pi]^2}}+H(oldsymbol{g}-oldsymbol{g}_{\it N};oldsymbol{eta})
ightarrow {f 0}$ , при  $oldsymbol{N}
ightarrow \infty$  .

Tогда nри всех N, хотя бы достаточно больших, уравнение

$$A_N x \equiv x(s) + \frac{b(s)}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} x(\sigma) ctg \frac{\sigma}{2} d\sigma + \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} g_N(s,\sigma) x(\sigma) d\sigma = y(s)$$
 (II.28)

имеет единственное решение  $x_N^*(s)$ . При  $N \to \infty$  приближённые решения  $x_N^*(s)$  сходятся к точному решению  $x^*(s)$  со скоростью

$$||x^* - x_N^*||_{\beta} = O(\delta_N), \quad 0 < \beta < \alpha \le 1$$
 (II.29)

**В главе III (§§ III.1–III.3)** даётся теоретическое обоснование приближенных методов решения СИУ и СИДУ с ядрами Коши в специально построенных пространствах  $W_p$ , тесно связанных с пространствами суммируемых функций  $L_p$ , но которые более удобны с точки зрения приложений к приближенным методам решения указанных уравнений, чем пространства  $L_p$ .

Итак, пусть

$$W_p(\Gamma) = \{ \varphi \in L_p(\Gamma) : S(\varphi; t) \in L_p(\Gamma) \}, \ 1 \le p \le \infty$$

с нормой

$$||\boldsymbol{\varphi}||_{\boldsymbol{W_p(\Gamma)}} = ||\boldsymbol{\varphi}||_{\boldsymbol{L_p(\Gamma)}} + ||\boldsymbol{S}\boldsymbol{\varphi}||_{\boldsymbol{L_p(\Gamma)}}, \qquad 1 \le p \le \infty$$
(III.1)

где с.и.

$$S\varphi = S(\varphi;t) = \frac{1}{\pi i} \int_{\Gamma} \frac{\varphi(\tau)}{\tau - t} d\tau,$$
 (III.2)

 $t \in \Gamma$  – замкнутый контур, охватывающий начало координат.

Заметим, что это пространство может быть введено эквивалентным образом:

$$W_p(\Gamma) = \left\{ \varphi \in L_p(\Gamma) : \varphi^{\pm}(t) \in L_p(\Gamma) \right\}$$

с нормой

$$||\varphi||_{W_p(\Gamma)} = ||\varphi^+||_{L_p(\Gamma)} + ||\varphi^-||_{L_p(\Gamma)}, \qquad 1 \le p \le \infty$$
 (III. 1)'

где  $\varphi^\pm$  - соответствующие предельные значения интеграла типа Коши

$$\phi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{\varphi(\tau)}{\tau - t} d\tau \,, \ \ z \in \Gamma \,.$$

Отметим, что при  $p=\infty$  под  $L_\infty(\Gamma)$  понимается пространство существенно ограниченных функций с нормой  $\sup_{a\leq t\leq b} vrai \ |\phi(t)|. \qquad \text{Пространство } W_\infty \text{ введено и }$  исследовано В.В. Ивановым.

**В §3.1** рассматриваются некоторые конструктивные свойства пространств  $W_p$  ,  $1 \le p \le \infty$ , а именно, имеют место следующие результаты.

**Теорема 3.1.** Пространство  $W_p(\Gamma)$  полно по норме (III.1) при всех

 $m{p}=[m{1},\infty]$ . При всех  $m{p}=(m{1},\infty)$  пространства  $m{W}_{m{p}}$  топологически эквивалентны пространствам  $m{L}_{m{p}};$  а в случае  $m{p}=m{1},\infty$  пространства  $m{W}_{m{p}}$  являются подпространствами пространства  $m{L}_{m{p}}$ .

**Теорема 3.2.** При любых  $p = [1, \infty]$  сингулярный оператор (III.2) ограничен в пространстве  $W_p(\Gamma)$ , причем справедливо равенство

$$||S\boldsymbol{\varphi}||_{W_{\boldsymbol{p}}(\Gamma)} = \mathbf{1}$$
,  $1 \le p \le \infty$  (III.3)

В связи с равенством (III.3) заметим, что хотя в пространствах  $L_p$  оператор S и ограничен при  $\forall p \in (1, \infty)$ , но его норма  $\|S\|$  задается весьма громоздким выражением; более того, при  $p=1,\infty$ 

$$||S||_{L_p}=\infty$$
.

Этот факт сильно усложняет исследования СИУ и СИДУ в пространствах суммируемых функций. Построенные в этой главе пространства  $W_p$  лишены этого недостатка, т.е. они гораздо удобнее с точки зрения применения и исследования приближенных методов решения СИУ и СИДУ, чем пространства  $L_p$ . Заметим также, что  $W_1(\Gamma)$  является самым широким пространством, на котором оператор сингулярного интегрирования ограничен, и при этом его норма достигает своего наименьшего возможного значения. Из выше сказанного следует оправданность введения специальных пространств  $W_p$ .

**Теорема 3.3.** Для любой функции  $f \in L_p(\gamma)$  и любых  $p = [1, \infty]$  справедлива оценка

$$||\phi_n f||_{W_p(\gamma)} = O(\ln^{\delta} n)||f||_{L_p(\gamma)}, \qquad (III.4)$$

где

$$\boldsymbol{\delta} = \begin{cases} \mathbf{0} & \text{при } \boldsymbol{p} \in (\mathbf{1}, \infty) \\ \mathbf{1} & \text{при } \boldsymbol{p} = \mathbf{1}, \infty, \end{cases}$$
 (III.5)

 $m{\phi_n f} - n^{\text{ый}}$  отрезок ряда Фурье по системе функций  $t^k, k = 0, \pm 1, \dots, t \in \gamma$  единичная окружность с центром в начале координат.

**Теорема 3.4.** Для любой функции f(t) из класса С.М. Никольского  $H_p^{r+\alpha}$  (т.е. имеющих на  $\gamma$ ,r производных, удовлетворяющих в  $L_p$  условию Гёльдера с показателем  $\alpha$  при  $\forall p \in [1,\infty], r+\alpha>0$ ,  $0<\alpha\leq 1$ ), справедлива оценка

$$||f - \phi_n f||_{W_p(\gamma)} = O\left(\frac{\ln^{\delta} n}{n^{r+\alpha}}\right), \tag{III.6}$$

где величина  $\delta$  определена в формуле (III.5).

**В §3.2** рассматриваются приложения полученных выше результатов к обоснованию метода Галёркина приближенного решения характеристического СИУ

$$K oldsymbol{arphi} \equiv a(t) oldsymbol{arphi}(t) + b(t) S(oldsymbol{arphi};t) = f(t), \ \ t \in oldsymbol{\gamma}$$
 (III.7) нормального типа и с нулевым индексом.

Приближенное решение уравнения (III.7) будет искать в виде полинома

$$\varphi_n(t) = \sum_{k=-n}^{n} c_k t^k$$
,  $t \in \gamma$  (III.8)

а неизвестные коэффициенты  $\boldsymbol{c_k}$  определим по методу Галёркина из СЛАУ

$$\sum_{k=0}^{n} (a_{j-k} + b_{j-k})c_k + \sum_{k=-n}^{-1} (a_{j-k} + b_{j-k})c_k = f_j, \qquad j = \overline{-n, n}, \qquad (III.9)$$

где  $a_j$  ,  $b_j$  ,  $f_j$  - коэффициенты Фурье соответственно функций a(t) , b(t) , f(t) по системе функций  $t^k$  ,  $k=0,\pm 1,...$  на  $\gamma$ 

Приведем здесь лишь один результат.

**Теорема 3.5.** Пусть a(t),  $b(t) \in H^{r+a}_{\infty}$ ,  $f(t) \in H^{r+a}_{P}$ , где  $1 \leq p \leq \infty$ ,  $r+\alpha>0$ ,  $0<\alpha\leq 1$ . Тогда система (III.9) имеет единственное решение  $\{c_k^*\}$ , хотя бы при всех достаточно больших n, и приближенные решения

$$\varphi_n^*(t) = \sum_{k=-n}^n c_k^* t^k, \quad t \in \gamma$$

сходятся к точному решению  $\varphi^*$  (t) уравнения (III.7) по норме права  $W_p(\gamma)$ ,  $1 \le p \le \infty$  со скоростью

$$||\varphi^* - \varphi_n^*||_{W_p(\gamma)} = O\left(\frac{\ln^{\delta} n}{n^{r+\alpha}}\right), \tag{III.10}$$

 $r+\alpha>0$ , а  $\delta$  определена в (III.5).

В §3.3 даётся теоретическое обоснование метода редукции для нормально разрешимых СИДУ с ядрами Коши

$$\sum_{k=0}^{m} a_k(t) \varphi^{(k)}(t) + \frac{b_k(t)}{\pi i} \int_{\gamma} \frac{\varphi^{(k)}(\tau)}{\tau - t} d\tau = y(t), \qquad (III.11)$$

при условиях

$$\int\limits_{\gamma} \boldsymbol{\varphi}(t)t^{-k-1}dt = \mathbf{0}\,, \qquad \boldsymbol{k} = \overline{\mathbf{0},m-1} \tag{III.12}$$
 где  $\boldsymbol{a_k}$ ,  $\boldsymbol{b_k} \in \boldsymbol{H}_{\infty}^{r+a}$ ,  $\boldsymbol{y} \in \boldsymbol{H}_p^{r+a}$  ( $r \geq 0$ -целое,  $0 < \alpha \leq 1, 1 \leq p \leq \infty$ ).

Приближенное решение ищется в виде полинома

$$\varphi_n(t) = \sum_{k=0}^n \alpha_k t^{k+m} + \sum_{k=-n}^{-1} \alpha_k t^k , \quad t \in \gamma$$
 (III.13)

который определяется как точное решение функционального уравнения

$$\phi_n \left[ \sum_{k=0}^n a_k(t) \varphi_n^{(k)}(t) + \frac{b_k(t)}{\pi i} \int_{\gamma} \frac{\varphi_n^{(k)}(\tau) d\tau}{\tau - t} \right] = \phi_n y$$
 (III.14)

где

$$\phi_n \varphi = \sum_{j=-n}^n c_j(\varphi) t^j, \quad c_j(\varphi) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{\varphi(\tau) d\tau}{\tau^{j+1}}$$
 (III.15)

Пусть

$$Y = W_p(\gamma), \qquad 1 \le p \le \infty$$

$$X = W_p^{(m)}(\gamma) = \left\{ \varphi \in W_p(\gamma) : \varphi^{(m)} \in W_p(\gamma), \int_{\gamma} \frac{\varphi(\tau)d\tau}{t^{k+1}} = 0, \quad k = \overline{0, m-1} \right\},$$

с нормой 
$$\|oldsymbol{arphi}\|_X = \sum_{k=0}^m \left\|oldsymbol{arphi}^{(k)}(t)
ight\|_Y.$$

Тогда задача (III.11)-(III.12) эквивалентна линейному операторному уравнению

$$K\varphi = y \ (\varphi \in X, y \in Y; K : X \to Y).$$

**Теорема 3.6.** Пусть  $a_m^2 - b_m^2 \neq 0$ , ind K = 0 и задача (III.11)—(III.12) имеет единственное решение  $\varphi^*$  при любой правой части  $\mathbf{y}(t) \in W_p(\gamma), \mathbf{1} \leq p \leq \infty$ . Тогда при всех n, хотя бы достаточно больших, уравнение (III.14) также имеет единственное решение  $\varphi_n^*(t) \in X_n$ . При  $n \to \infty$  приближенные решения

$$\varphi_n^*(t) = \sum_{k=0}^n \alpha_k^* t^{k+m} + \sum_{k=-n}^{-1} \alpha_k^* t^k , \quad t \in \gamma$$
 (III.13)'

сходятся к точному решению  $\varphi^*(t)$  в пространстве  $X=W_p^{(m)}(\gamma)$  со скоростью

$$\|\boldsymbol{\varphi}^*(t) - \boldsymbol{\varphi}_n^*(t)\| = O\left(\frac{\boldsymbol{\ln}^{\delta} \boldsymbol{n}}{\boldsymbol{n}^{r+\alpha}}\right)$$
 (III.16)

Следствие. В условиях теоремы 3.6 приближенные решения  $\varphi_n^*(t)$  и их производные  $\varphi_n^{*(j)}(t)$ ,  $j=\overline{1,m}$ , равномерно сходятся к точному решению  $\varphi_n^*(t)$  и к его соответствующим производным  $\varphi^{*(j)}(t)$ ,  $j=\overline{1,m}$ , со скоростью

$$\left\| \frac{d^{j} \varphi^{*}(t)}{dt^{j}} - \frac{d^{j} \varphi_{n}^{*}(t)}{dt^{j}} \right\| = O\left(\frac{\ln n}{n^{r+\alpha}}\right)$$
 (III.17)

Отметим, что некоторые из полученных здесь результатов распространены на полные СИДУ

$$Mx = \sum_{k=0}^{n} a_k(t) \varphi^{(k)}(t) + \frac{b_k(t)}{\pi i} \int_{\gamma} \frac{\varphi^{(k)}(\tau) d\tau}{\tau - t} + (T\varphi)(t) = y(t), \quad (III.18)$$

где Т – линейный оператор из пространства Х в пространство Ү.

#### Основные результаты, выносящиеся на защиту:

- 1. Разработаны полиномиальные аппроксимации для сингулярного интеграла с ядром Коши на отрезке [-1;1] с весом  $\rho(x) = |x|^{\mu} (1 x^2)^{\nu}$ ,  $\mu > -1$ ,  $\nu > -1$ . Найдены порядковые величины оптимальных оценок погрешностей для с.и. с ядрами Гильберта и Коши в трех новых классах периодических функций, и построены квадратурные формулы, реализующие эти оценки на данных классах плотностей.
- 2. Установлено теоретическое обоснование общего проекционного метода

- решения одного класса СИУ с фиксированными особенностями и его конкретных реализаций (методов Галёркина, коллокации, суммирования рядов Фурье, сплайн-методов).
- 3. Разработаны и теоретически обоснованы три варианта метода механических квадратур решения СИУ с фиксированными особенностями, основанные на аппроксимации тригонометрическими многочленами и сплайн-функциями первого порядка.
- 4. Построены и изучены свойства функциональных пространств  $W_p$ , в которых норма сингулярного оператора с ядром Коши ограничена и равна 1 при любых  $1 \le p \le \infty$ .
- 5. Дано теоретическое обоснование в пространствах  $W_p$  полиномиальных проекционных методов решения сингулярных интегральных и интегродифференциальных уравнений с ядрами Коши по единичной окружности с центром в начале координат.

В заключение автор выражает глубокую благодарность и признательность своему научному руководителю, доктору физико-математических наук, профессору Б.Г. Габдулхаеву за постановку задач и постоянное внимание к работе.

## Список опубликованных работ по теме диссертации

- 1. Хазириши Э.О. О некоторых ортогональных системах функций. /Э.О. Хазириши/ Изв. вузов. Матем., 1981, №6 (229), с.59-64.
- 2. Хазириши Э.О. О приближенном вычислении сингулярных интегралов со специальными весами. /Э.О. Хазириши/ Тезисы IX конф. мат-ов высш. уч. заведений, Груз. ССР, г. Батуми, 1981. с. 75-76.
- 3. Хазириши Э.О. О приближенном вычислении сингулярных интегралов с ядрами Коши. /Э.О. Хазириши/ Тез. докл. научной сессии АГУ, Сухуми, 1982, с.20-21.
- 4. Хазириши Э.О. О приближенных решениях сингулярных интегро-

- дифференциальных уравнений. /Э.О. Хазириши/ Вестник Адыгейского ун-та, №2, 1999, с. 56-59.
- 5. Хазириши Э.О. Об оптимальных по точности квадратурных формулах для сингулярного интеграла. /Э.О. Хазириши/ Труды Абх. ун-та, 1987, т.5, с. 161-169.
- 6. Хазириши Э.О. Один аналог формулы Кристофеля-Дарбу. /Э.О. Хазириши/ Труды Абх. ун-та, 1985,т.3, с.230-233.
- 7. Хазириши Э.О. Оптимизация квадратных формул для сингулярных интегралов. /Э.О. Хазириши/ Доклады Адыгейской (Черкесской) международной Академии наук, т.2, №1, Н., 1996, с.34-39.
- 8. Хазириши Э.О. Численные методы решения сингулярных интегральных уравнений с дискретными особенностями. /Э.О. Хазириши/ Тезисы докладов V Всесоюзного симпозиума, г. Одесса, 1991, с.61-62.
- 9. Габдулхаев Б.Г. О приближенных решениях сингулярных интегральных уравнений. /Б.Г. Габдулхаев, Э.О. Хазириши/ Сообщ. АН ГССР, 1985, т.117, с.249-252.
- 10. Габдулхаев Б.Г. Проекционные методы решения сингулярных интегральных уравнений с фиксированными особенностями. /Б.Г. Габдулхаев, Э.О. Хазириши/ Актуальные проблемы математики механики. Материалы международной научной конференции, Казань, 2004, с.76-78.
- 11. Габдулхаев Б.Г. Прямые методы решения одного класса сингулярных интегральных уравнений. /Б.Г. Габдулхаев, Э.О. Хазириши/ Дифференц. уравнения. 1986. т.ХХІІ, №3, с.496-503.
- 12. Хазириши Э.О. Прямой метод решения одного класса сингулярных интегральных уравнений. /Э.О. Хазириши, Н.Т. Халитов, Л.Е. Шувалова/. Труды матем. центра имени Лобачевского Н.И. Материалы международной научной конференции, Казань, 2002, с.125-127.